

```
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <ctype.h>

#define MAXPAROLA 30
#define MAXRIGA 80

int main(int argc, char *argv[])
{
    int freq[MAXPAROLA]; /* vettore di contatori
delle frequenze delle lunghezze delle parole */
    char riga[MAXRIGA];
    int i, inizio, lunghezza;
    FILE *f;

    for(i=0; i<MAXPAROLA; i++)
        freq[i]=0;

    if(argc != 2)
    {
        fprintf(stderr, "ERRORE: serve un parametro con il nome del file\n");
        exit(1);
    }
    f = fopen(argv[1], "r");
    if(f==NULL)
    {
        fprintf(stderr, "ERRORE: impossibile aprire il file %s\n", argv[1]);
        exit(1);
    }

    while( fgets( riga, MAXRIGA, f ) != NULL )
```

Sincronizzazione

Le sezioni critiche

Stefano Quer

Dipartimento di Automatica e Informatica

Politecnico di Torino

Parallelismo e sincronizzazione

❖ Ambiente di sviluppo

- Programmazione **parallela** (tramite P o T)
- Entità molto spesso **cooperanti**

Processo o Thread

❖ Problematiche

- Necessità di manipolare dati condivisi
- Si possono verificare **corse critiche**
- Possono esistere tratti di codice **non rientranti**

Risultato
dipende
dall'ordine di
esecuzione

❖ Strategia risolutiva

- **Sincronizzare** opportunamente P e T

Codice non interrompibile

Rendere i programmi indipendenti
dalla velocità relativa di P e T

"To much milk problem"

Orario	Persona A	Persona B
10.00	Frigo? Finito latte.	
10.05	Va al negozio.	
10.10	Arriva al negozio.	Frigo? Finito latte.
10.15	Acquista il latte.	Va al negozio.
10.20	Arriva a casa.	Arriva al negozio.
10.25	Ritira il latte in frigo.	Acquista il latte.
10.30		Arriva a casa.
10.35		Ritira il latte in frigo.

LIFO - Stack

 P_i / T_i

```
void push (int val) {  
    if(top>=SIZE)  
        return;  
    stack[top] = val;  
    top++;  
    return;  
}
```

 P_j / T_j

```
void pop (int *val) {  
    if(top<=0)  
        return;  
    top--;  
    *val=stack[top];  
    return;  
}
```

❖ Le funzioni **push** e **pop**

- Agiscono sulla stessa estremità dello stack
- La variabile **top** è condivisa

top++ poi top-- o viceversa
Problemi?!

Possibile sovrascrivere o
perdere una push, fare una
pop di valore inesistente, etc.

FIFO – Queue – Buffer Circolare

 P_i / T_i

```
void enqueue (int val) {
    if (n>SIZE) return;
    queue[tail] = val;
    tail=(tail+1)%SIZE;
    n++;
    return;
}
```

registro = n
registro = registro+1
n = registro

 P_j / T_j

```
int dequeue (int *val) {
    if (n<=0) return;
    *val=queue[head];
    head=(head+1)%SIZE;
    n--;
    return;
}
```

registro = n
registro = registro-1
n = registro

❖ Le funzioni **enqueue** e **dequeue**

- Agiscono su estremità "diverse" della coda usando variabili diverse **tail** e **head**
- La variabile **n** è comunque condivisa

Possibile perdere un incremento o un decremento

Le sezioni critiche

- ❖ Sezione critica (**SC**) o regione critica (**RC**)
 - Una sezione di codice, comune a più P (o T), nella quale i P (o T) possono accedere (in lettura e **scrittura**) a oggetti comuni
- ❖ Ovvero una **SC** o **RC** è
 - Una sezione di codice nella quale più P (o T) competono per l'uso (in lettura e **scrittura**) di risorse comuni (e.g., dati condivisi)

Le sezioni critiche

- ❖ Le corse critiche potrebbero essere evitate se
 - Non si avessero mai più P (o T) nella stessa SC contemporaneamente
 - Quando un P (o T) è in esecuzione nella sua SC nessun altro P (o T) potesse fare altrettanto
 - Il codice nella SC fosse eseguito da un singolo P (o T) alla volta
 - L'esecuzione del codice nella SC fosse effettuato in **mutua esclusione**

Protocollo di accesso

❖ Soluzione

- Per ciascuna SC, occorre stabilire un **protocollo** di accesso per forzare la **mutua esclusione**

❖ Ovvero

- Per entrare in una SC un processo esegue codice di **prenotazione**
 - La prenotazione deve essere bloccante se la SC è utilizzata da un altro processo
- Per uscire da una SC, un processo esegue codice di **rilascio** della regione occupata
 - Il rilascio sblocca altri P (o T) eventualmente in attesa

Protocollo di accesso

 P_i / T_i

```
while (TRUE) {  
    ...  
    sezione d'ingresso  
    SC  
    sezione d'uscita  
    ...  
    sezione non critica  
}
```

 P_j / T_j

```
while (TRUE) {  
    ...  
    sezione d'ingresso  
    SC  
    sezione d'uscita  
    ...  
    sezione non critica  
}
```

- ❖ Ogni SC è protetta da
 - Una sezione di ingresso (di prenotazione o prologo)
 - Una sezione di uscita (di rilascio)
- ❖ Sezioni critiche indipendenti devono essere protette separatamente
- ❖ Sezioni **non** critiche **non** devono essere protette

Condizioni

- ❖ Ogni soluzione al problema delle SC **deve** soddisfare i seguenti requisiti
 - **Mutua esclusione (ME)**
 - Un solo P (o T) alla volta deve ottenere l'accesso alla SC
 - **Progresso**
 - Se nessun P (o T) si trova nella SC e un P (o T) desidera entrarci, deve poterlo fare in un tempo definito
 - Solo i P (o T) in fase di prenotazione possono partecipare alla selezione
 - Nessun P (o T) fuori dalla SC può bloccare altri P (o T)
 - Ovvero occorre evitare **deadlock** tra P (o T)

Condizioni

➤ Attesa definita

- Deve esistere un numero definito di volte per cui altri P (o T) riescano ad accedere alla SC prima che un P (o T) specifico e che ha fatto una richiesta di accesso possa farlo
- Ovvero, occorre evitare **starvation** di P (o T)

➤ Ogni soluzione dovrebbe essere simmetrica

- La selezione di chi deve accedere alla SC non dovrebbe dipendere dalla
 - Priorità relativa tra P (o T)
 - Velocità relativa dei P (o T)

Soluzioni

❖ Le SC ammettono soluzioni

➤ Software

- La correttezza risiede nella logica dell'**algoritmo** così come formulato dal programmatore

➤ Hardware

- La soluzione si basa su soluzioni **architetturali** particolari (e.g., istruzioni macchina atomiche)

➤ Ad-Hoc

- Il **sistema operativo** fornisce funzioni e strutture dati e il programmatore le utilizza in maniera opportuna

Semaforo: Concetto
introdotta da Dijkstra [1965]