

```
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <ctype.h>

#define MAXPAROLA 30
#define MAXRIGA 80

int main(int argc, char *argv[])
{
    int freq[MAXPAROLA]; /* vettore di contatori
delle frequenze delle lunghezze delle parole */
    char riga[MAXRIGA];
    int i, inizio, lunghezza;
    FILE *f;

    for(i=0; i<MAXPAROLA; i++)
        freq[i]=0;

    if(argc != 2)
    {
        fprintf(stderr, "ERRORE: serve un parametro con il nome del file\n");
        exit(1);
    }
    f = fopen(argv[1], "r");
    if(f==NULL)
    {
        fprintf(stderr, "ERRORE: impossibile aprire il file %s\n", argv[1]);
        exit(1);
    }

    while( fgets( riga, MAXRIGA, f ) != NULL )
```

# Thread

## La libreria Pthread

Stefano Quer

Dipartimento di Automatica e Informatica

Politecnico di Torino

## Librerie di thread

- ❖ Fornisce l'interfaccia per effettuare la gestione dei thread da parte del programmatore
- ❖ La gestione può essere effettuata
  - A livello utente (mediante funzioni)
  - A livello kernel (mediante system call)
- ❖ Le librerie di thread più usate sono
  - Thread POSIX
  - Windows 32/64
  - Java

Implementata a livello utente e a livello kernel

Realizzata a livello kernel

In genere implementata tramite una libreria thread del sistema ospitante Java (ovvero Pthread POSIX o Windows 32/64)

## Pthreads

### ❖ POSIX threads o Pthreads

- È la libreria standard UNIX per la gestione di thread
  - POSIX 1003.1c del 1995
  - Rivista con la IEEE POSIX 1003.1 2004 Edition
- È definita per il C ma è disponibile in altri linguaggi (e.g., FORTRAN)

### ❖ Attraverso Pthreads

- Il thread è una **funzione** che viene eseguita in maniera indipendente dal resto del programma

Processo concorrente costituito da più thread = insieme di funzioni in esecuzione indipendente che condividono le risorse del processo

## Pthreads

- ❖ Pthreads permette di
  - Creare e manipolare thread
  - Sincronizzare thread
  - Proteggere le risorse comuni ai thread
  - Schedulare thread
  - Distruggere thread
- ❖ Definisce più di **60** funzioni di gestione
  - Tutte le funzioni hanno nome **pthread\_\***
    - pthread\_equal, pthread\_self, pthread\_create, pthread\_exit, pthread\_join, pthread\_cancel, pthread\_detach

## Libreria e compilazione

- ❖ Le funzioni di Pthread sono definite in
  - `pthread.h`
- ❖ Occorre ricordarsi di
  - Inserire nei file `.c` la riga
    - `#include <pthread.h>`
  - Compilare i programmi con l'opzione o includendo la libreria **pthread**

```
gcc -Wall -g -o <exeName> -pthread <file.c>  
gcc -Wall -g -o <exeName> <file.c> -lpthread
```

## Thread Identifier

- ❖ Un thread è identificato in maniera univoca
  - Da un identificatore di tipo **pthread\_t**
    - Simile al PID di un processo (pid\_t)
  - Il tipo **pthread\_t** è opaco
    - La sua definizione dipende dall'implementazione
    - Occorre farne accesso/uso solo mediante funzioni appositamente definite in Pthreads
    - Non è possibile confrontare due identificatori direttamente o stamparne il valore
  - Ha significato solo all'interno del processo in cui il thread è stato eseguito
    - Si ricordi che il PID è globale all'interno del sistema

## System call pthread\_equal ()

```
int pthread_equal (  
    pthread_t tid1,  
    pthread_t tid2  
);
```

- ❖ Confronta due identificatori di thread
- ❖ Parametri
  - Due identificatori di thread
- ❖ Valore di ritorno
  - Diverso da 0, se i thread sono uguali
  - Uguale a 0, altrimenti

## System call `pthread_self ()`

```
pthread_t pthread_self (  
    void  
);
```

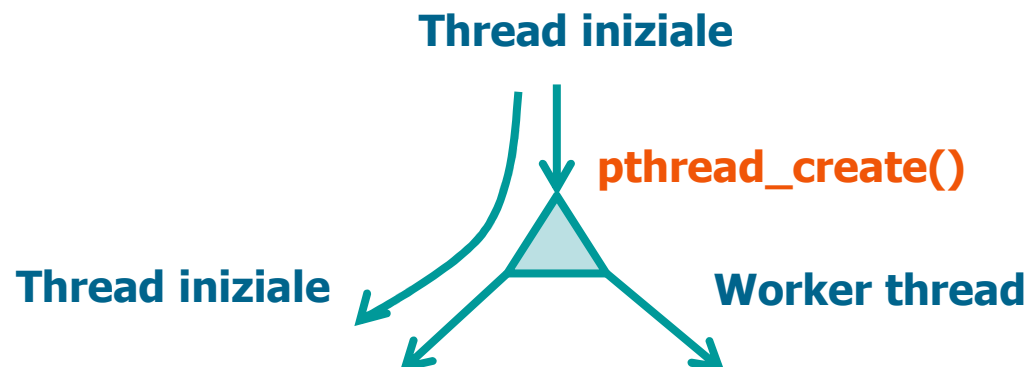
- ❖ Ritorna l'identificatore di thread del thread chiamante
  - Può essere utilizzata da un thread (insieme a **`pthread_equal`**) per auto-identificarsi

Auto-identificarsi può essere importante per accedere correttamente ai propri dati personali



## System call `pthread_create()`

- ❖ All'esecuzione, ogni programma include un solo processo e un solo thread
- ❖ Per creare un nuovo thread si utilizza **`pthread_create`**
  - Il numero massimo di chiamate a `pthread_create` è indefinito e dipende dall'implementazione



## System call pthread\_create ()

```
int pthread_create (  
    pthread_t *tid,  
    const pthread_attr_t *attr,  
    void *(*startRoutine)(void *),  
    void *arg  
);
```

### ❖ Parametri

- Identificatore del thread generato (tid)
- Attributi del thread (attr)
  - NULL è l'attributo di default
- Routine C eseguita dal thread (startRoutine)
- Argomento passato alla routine di inizio (arg)
  - NULL se non c'è argomento

Un solo argomento!

## System call `pthread_create ()`

### ❖ Valore di ritorno

- Il valore 0, in caso di successo
- Un codice di errore, in caso di fallimento

```
int pthread_create (  
    pthread_t *tid,  
    const pthread_attr_t *attr,  
    void *(*startRoutine)(void *),  
    void *arg  
);
```

## System call `pthread_exit ()`

- ❖ Un intero processo (con tutti i suoi thread) termina se
  - Un suo thread effettua una **exit** (**\_exit** o **\_Exit**)
  - Il main effettua una **return**
  - Un suo thread riceve un segnale la cui azione è terminare
- ❖ Un singolo thread può terminare
  - Effettuando un **return** dalla sua funzione di inizio
  - Eseguendo una **pthread\_exit**
  - Ricevendo una **pthread\_cancel** da un altro thread

## System call `pthread_exit ()`

```
void pthread_exit (  
    void *valuePtr  
);
```

- ❖ Permette a un thread di terminare restituendo il suo stato di terminazione
- ❖ Parametri
  - Il valore `valuePtr` è mantenuto dal SO sino a quando un thread fa una **`pthread_join`**
  - Tale valore risulta disponibile al thread che effettua una **`pthread_join`**

# Esempio

Attivazione di 1 thread senza parametri

```
void *tF () {
    ...
    pthread_exit (NULL);
}
```

Attributi

Parametri

```
pthread_t tid;
int rc;
rc = pthread_create (&tid, NULL, tF, NULL);
if (rc) {
    // Error ...
    exit (-1);
}
...
pthread_exit (NULL);
// exit (0);
// return (0); (nel main)
```

Termina il solo thread originario

Termina l'intero processo (tutti i thread)

## Esempio

Attivazione di  
N thread con 1  
parametro

Colleziona i tid

```
void *tF (void *par) {  
    int *tidP, tid;  
    ...  
    tidP = (int *) par;  
    tid = *tidP;  
    ...  
    pthread_exit (NULL);  
}
```

```
pthread_t t[NUM_THREADS];  
int rc, i;  
  
for (i=0; i<NUM_THREADS; i++) {  
    rc = pthread_create (&t[i], NULL, tF,  
        (void *) &i);  
    if (rc) {...}  
}  
pthread_exit(NULL);
```

Parametro puntatore  
a intero

## Esempio

Attivazione di  
N thread con 1  
parametro

I thread possono  
essere attivati quando  
t è mutato

```
void *tF (void *par) {  
    int *tidP, tid;  
    ...  
    tidP = (int *) par;  
    tid = *tidP;  
    ...  
    pthread_exit (NULL);  
}
```

```
pthread_t t[NUM_THREADS];  
int rc, i;  
  
for (i=0; i<NUM_THREADS; i++) {  
    rc = pthread_create (&t[i], NULL, tF,  
        (void *) &i);  
    if (rc) {...}  
}  
pthread_exit(NULL);
```

**ERRORE**

t è un puntatore e il  
suo valore cambia



## Esempio

Attivazione di  
N thread con 1  
parametro

Cast di dato singolo  
void \*  $\leftrightarrow$  **long int**

```
void *tF (void *par) {  
    long int tid;  
    ...  
    tid = (long int) par;  
    ...  
    pthread_exit(NULL);  
}
```

```
pthread_t t[NUM_THREADS];  
int rc; long int i;  
  
for (i=0; i<NUM_THREADS; i++) {  
    rc = pthread_create (&t[i], NULL, tF,  
        (void *) i);  
    if (rc) { ... }  
}  
pthread_exit (NULL);
```

Parametro long int  
con cast esplicito a  
un puntatore

## Esempio

Attivazione di  
N thread con 1  
parametro

Cast di vettore di  
puntatori  
void \* ↔ int

```
void *tF (void *par) {
    int *tid, taskid;
    ...
    tid = (int *) par;
    taskid = *tid;
    ...
    pthread_exit(NULL);
}
```

```
int tA[NUM_THREADS];
for (i=0; i<NUM_THREADS; i++) {
    tA[i] = i;
    rc = pthread_create (&t[i], NULL, tF,
        (void *) &tA[i]);
    if (rc) { ... }
}
pthread_exit (NULL);
```

Se il parametro è in  
un vettore posso  
passare il puntatore

## Esempio

Attivazione di  
N thread con 1  
struct

```
struct tS {  
    int tid;  
    char str[N];  
};
```

```
void *tF (void *par) {  
    struct tS *tD;  
    int tid; char str[L];
```

Cast di vettore di  
strutture

```
    tD = (struct tS *) par;  
    tid = tD->tid; strcpy (str, tD->str);  
    ...
```

```
pthread_t t[NUM_THREADS];  
struct tS v[NUM_THREADS];  
...  
for (i=0; i<NUM_THREADS; i++) {  
    v[i].tid = i;  
    strcpy (v[i].str, str);  
    rc = pthread_create (&t[i], NULL, tF, (void *) &v[i]);  
    ...  
}  
...
```

Puntatore a struct  
convertito in void \*

## System call pthread\_join ()

- ❖ Alla sua creazione un thread può essere dichiarato
  - **Joinable**
    - Un altro thread può effettuare una "wait" (pthread\_join) su di lui e può quindi acquisire il suo stato di uscita
  - **Detached**
    - Non si può attendere esplicitamente la sua terminazione (non è joinable)

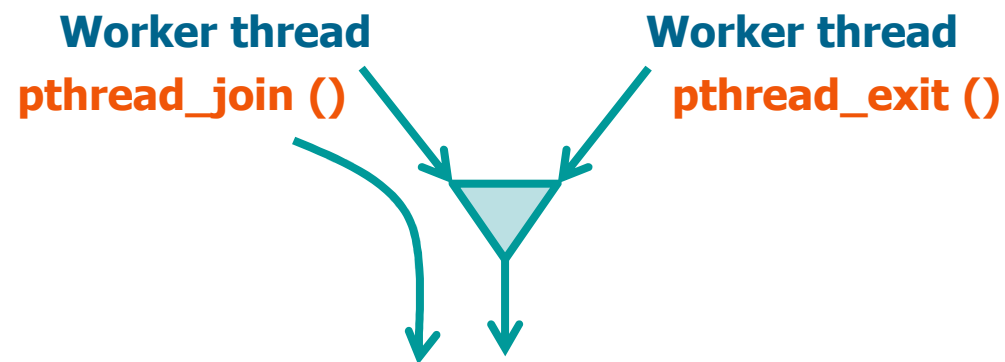
## System call `pthread_join ()`

- ❖ Se il thread
  - È joinable il suo stato di terminazione viene mantenuto sino a quando un altro thread esegue una **`pthread_join`** per quel thread
  - È detached il suo stato di terminazione viene subito rilasciato
- ❖ In ogni caso
  - Il thread che richiama la **`pthread_join`** rimane bloccato sino a quando il thread richiesto non effettua una **`pthread_exit`**

## System call pthread\_join ()

```
int pthread_join (  
    pthread_t tid,  
    void **valuePtr  
);
```

- ❖ Usata da un thread per attendere (wait) un'altro specifico thread



## System call pthread\_join ()

### ❖ Parametri

- Identificatore del thread atteso (tid)
- Il puntatore (senza tipo) valuePtr riferirà il valore ritornato dal thread **tid**
  - Ritornato dalla pthread\_exit
  - Ritornato con una return
  - PTHREAD\_CANCELED se il thread è stato cancellato

valuePtr può essere NULL qualora non si voglia recuperare tale valore

```
int pthread_join (pthread_t tid, void **valuePtr);
```

## System call `pthread_join ()`

### ❖ Valore di ritorno

- Il valore 0, in caso di successo
- Un codice di errore, in caso di fallimento
  - Se il thread era nello stato detached la **pthread\_join** dovrebbe fallire
    - A seconda del SO e del timing può anche terminare correttamente
  - Se fallisce ritorna la costante EINVAL oppure ESRCH

```
int pthread_join (pthread_t tid, void **valuePtr);
```



## Esempio

Utilizzo della  
pthread\_join

Ritorno lo stato di exit  
(il pid in questo caso)

```
void *tF (void *par) {
    long int tid;
    ...
    tid = (long int) par;
    ...
    pthread_exit ((void *) tid);
}
```

```
void *status;
long int pid;
...
/* Wait for threads */
for (t=0; t<NUM_THREADS; t++) {
    rc = pthread_join (t[t], &status);
    pid = (long int ) status;
    if (rc) { ... }
}
...
```

t[t] collezionava i tid

Attesa dei thread e  
cattura del loro stato  
in status

## Esempio

- ❖ Utilizzo di una variabile globale comune a più thread

```
int myglobal;

void *threadF (void *arg) {
    int *argc = (int *) arg;
    int i, j;
    for (i=0; i<20; i++) {
        j = myglobal;
        j = j + 1;
        printf ("t");
        if (*argc > 1) sleep (1);
        myglobal = j;
    }
    printf ("(T:myglobal=%d)", myglobal);
    return NULL;
}
```

La variabile globale viene incrementata tramite copia in j

Il thread può attendere oppure no

## Esempio

```
int main (int argc, char *argv[]) {
    pthread_t mythread;
    int i;
    pthread_create (&mythread, NULL, threadF, &argc);
    for (i=0; i<20; i++) {
        myglobal = myglobal + 1;
        printf ("m");
        sleep (1);
    }
    pthread_join (mythread, NULL);
    printf ("(M:myglobal=%d)", myglobal);
    exit (0);
}
```



## System call `pthread_cancel()`

```
int pthread_cancel (  
    pthread_t tid  
);
```

- ❖ Termina il thread indicato
  - È come se tale thread eseguisse una `pthread_exit` con parametro `PTHREAD_CANCELED`
- ❖ Il thread che fa la richiesta non attende la terminazione del thread (effettua la richiesta e continua)

## System call `pthread_cancel()`

- ❖ Parametri
  - Identificatore del thread (tid) da terminare
- ❖ Valore di ritorno
  - Il valore 0, in caso di successo
  - Un codice di errore, in caso di fallimento

```
int pthread_cancel (pthread_t tid);
```

## System call `pthread_detach ()`

```
int pthread_detach (  
    pthread_t tid  
);
```

L'attributo della `pthread_create` permette una strada alternativa per dichiarare un thread detached

- ❖ Dichiarare il thread **tid** come detached
  - La memoria del thread che termina sarà restituita al SO e non mantenuta per una join
  - Non sarà più possibile effettuare un join con tale thread
    - Chiamate alla **pthread\_join** dovrebbero fallire con il codice di errore `EINVAL` o `ESRCH`

## System call `pthread_detach ()`

- ❖ Parametro
  - Identificatore del thread (tid)
- ❖ Valore di ritorno
  - Il valore 0, in caso di successo
  - Un codice di errore, in caso di fallimento

```
int pthread_detach (pthread_t tid);
```



## Esempio

### ❖ Creare un thread e poi renderlo detached

```
pthread_t tid;
int rc;
void *status;

rc = pthread_create (&tid, NULL, PrintHello, NULL);
if (rc) { ... }

pthread_detach (tid);

rc = pthread_join (tid, &status);
if (rc) {
    // Error
    exit (-1);
}

pthread_exit (NULL);
```

Detach a thread

Errore se si attende

## Esempio

- ❖ Creare un thread "detached" utilizzando l'attributo della `pthread_create`

```
pthread_attr_t attr;  
void *status;  
  
pthread_attr_init (&attr);  
pthread_attr_setdetachstate (&attr,  
    PTHREAD_CREATE_DETACHED);  
    //PTHREAD_CREATE_JOINABLE);  
  
rc = pthread_create (&t[t], &attr, tF, NULL);  
if (rc) {...}  
  
pthread_attr_destroy (&attr);  
  
rc = pthread_join (thread[t], &status);  
if (rc) {  
    // Error  
    exit (-1);  
}
```

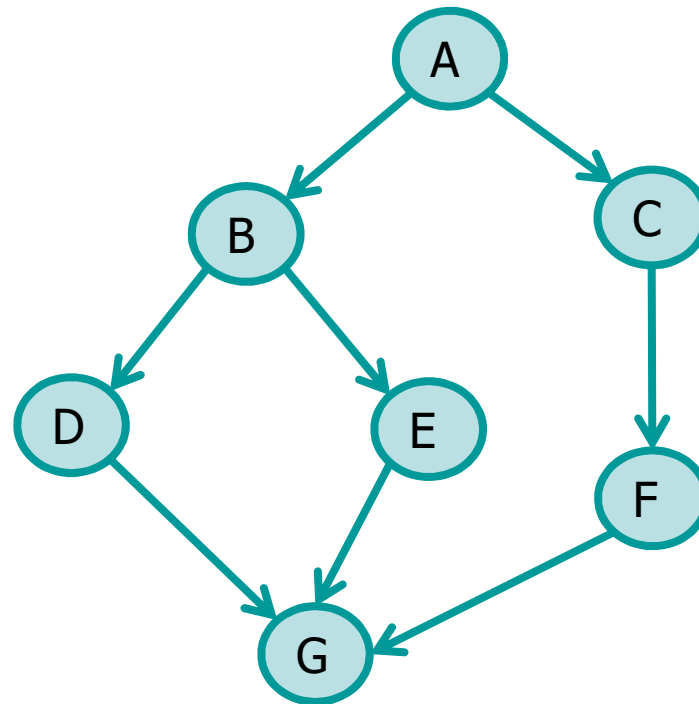
Crea un thread come detached

Distrukge l'attributo

Errore se si attende

## Esercizio proposto

- ❖ Realizzare, tramite l'utilizzo di thread, il seguente grafo di precedenza

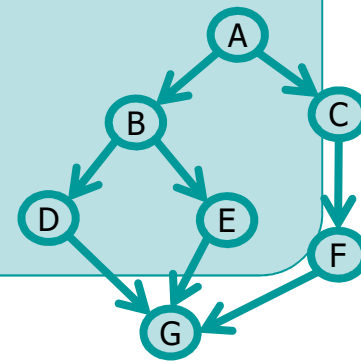


## Soluzione

```
void waitRandomTime (int max){  
    sleep ((int)(rand() % max) + 1);  
}
```

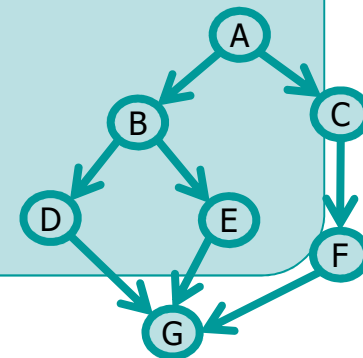
```
int main (void) {  
    pthread_t th_cf, th_e;  
    void *retval;
```

```
    srand (getpid());  
    waitRandomTime (10);  
    printf ("A\n");
```



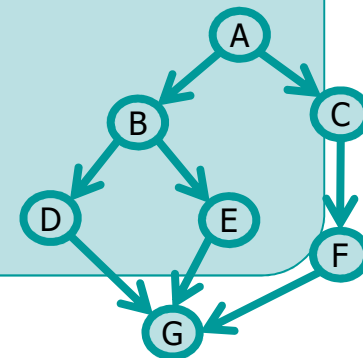
## Soluzione

```
waitRandomTime (10);  
pthread_create (&th_cf, NULL, CF, NULL);  
waitRandomTime (10);  
printf ("B\n");  
waitRandomTime (10);  
pthread_create (&th_e, NULL, E, NULL);  
waitRandomTime (10);  
printf ("D\n");  
pthread_join (th_e, &retval);  
pthread_join (th_cf, &retval);  
waitRandomTime (10);  
printf ("G\n");  
return 0;  
}
```



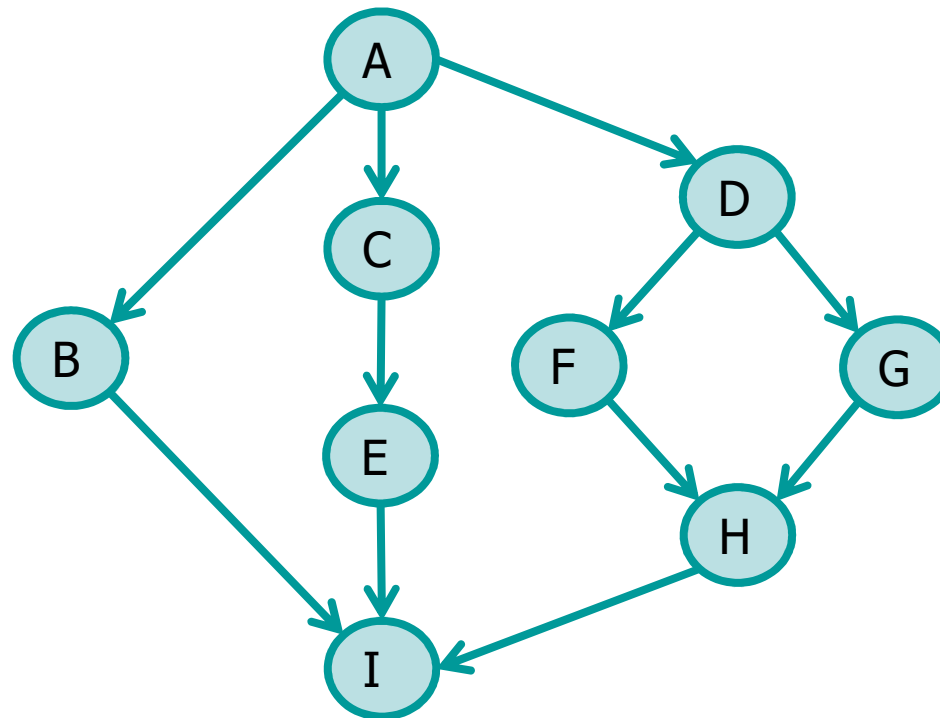
## Soluzione

```
static void *CF () {  
    waitRandomTime (10);  
    printf ("C\n");  
    waitRandomTime (10);  
    printf ("F\n");  
    return ((void *) 1); // Return code  
}  
  
static void *E () {  
    waitRandomTime (10);  
    printf ("E\n");  
    return ((void *) 2); // Return code  
}
```



## Esercizio

- ❖ Realizzare, tramite l'utilizzo di thread, il seguente grafo di precedenza



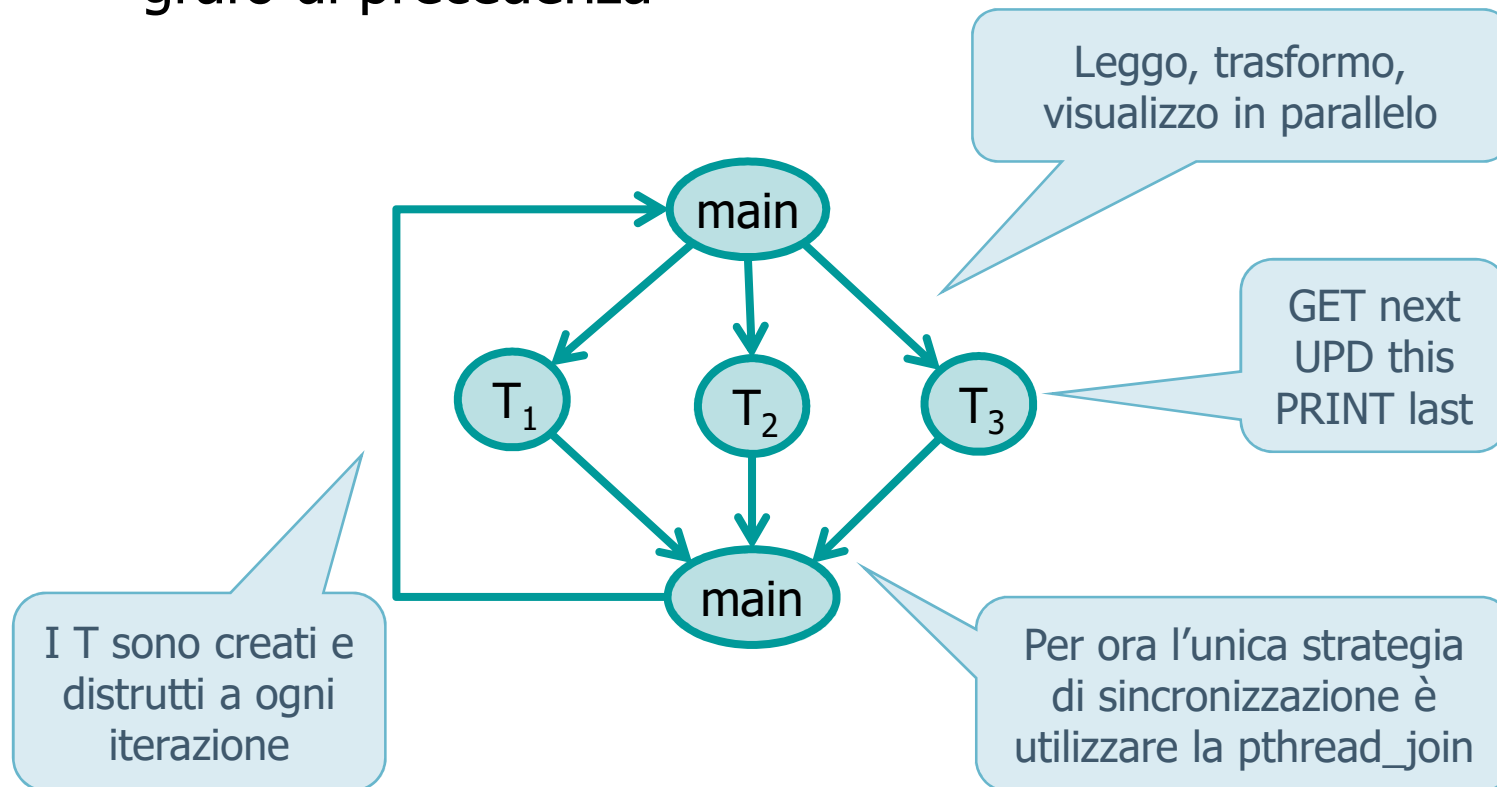
## Esercizio

- ❖ Un file contiene un numero di caratteri indefinito
- ❖ Realizzare un programma con thread concorrenti in cui tre thread (**T<sub>1</sub>**, **T<sub>2</sub>**, **T<sub>3</sub>**) lavorino in pipeline per gestire il file
  - **T<sub>1</sub>**: Legge dal file un carattere alla volta
  - **T<sub>2</sub>**: Trasforma il carattere letto da **T<sub>1</sub>** in maiuscolo
  - **T<sub>3</sub>**: Visualizza il carattere prodotto da **T<sub>2</sub>** su standard output



## Soluzione

- ❖ Realizzare, tramite l'utilizzo di thread, il seguente grafo di precedenza



## Soluzione

```
static void *GET (void *arg) {
    char *c = (char *) arg;
    *c = fgetc (fg);
    return NULL;
}

static void *UPD (void *arg) {
    char *c = (char *) arg;
    *c = toupper (*c);
    return NULL;
}

static void *PRINT (void *arg) {
    char *c = (char *) arg;
    putchar (*c);
    return NULL;
}
```

## Soluzione

```
FILE *fg;

int main (int argc, char ** argv) {
    char next, this, last;
    int retC;
    pthread_t tGet, tUpd, tPrint;
    void *retV;

    if ((fg = fopen(argv[1], "r")) == NULL){
        perror ("Errore fopen\n");
        exit (0);
    }
    this = ' ';
    last = ' ';
    next = ' ';
```

## Soluzione

È possibile gestire separatamente i primo due caratteri

```
while (next != EOF) {
    retC = pthread_create (&tGet, NULL, GET, &next);
    if (retC != 0) fprintf (stderr, ...);
    retC = pthread_create (&tUpd, NULL, UPD, &this);
    if (retC != 0) fprintf (stderr, ...);
    retC = pthread_create (&tPrint, NULL, PRINT, &last);
    if (retcode != 0) fprintf (stderr, ...);
    retC = pthread_join (tGet, &retV);
    if (retC != 0) fprintf (stderr, ...);
    retC = pthread_join (tUpd, &retV);
    if (retC != 0) fprintf (stderr, ...);
    retC = pthread_join (tPrint, &retV);
    if (retC != 0) fprintf (stderr, ...);
    last = this;
    this = next;
}
```

## Soluzione

Gestione degli ultimi  
due caratteri (coda)

```
// Last two chars processing

retC = pthread_create(&tUpd,NULL,UPD,&this);
if (retC!=0) fprintf (stderr, ...);
retC = pthread_create(&tPrint,NULL,PRINT,&last);
if (retC != 0) fprintf (stderr, ...);
retC = pthread_join (tUpd, &retV);
if (retC != 0) fprintf (stderr, ...);
retC = pthread_join (tPrint, &retV);
if (retC != 0) fprintf (stderr, ...);
retC = pthread_create(&tPrint,NULL,PRINT,&this);
if (retC != 0) fprintf (stderr, ...);
return 0;
}
```