

Ex. 1	
Ex. 2	
Ex. 3	
Ex. 4	
Ex. 5	
Ex. 6	
Tot.	

# Sistemi Operativi

## Compito d'esame

### 05 Settembre 2019

Matricola \_\_\_\_\_ Cognome \_\_\_\_\_ Nome \_\_\_\_\_

Docente:       Quer       Sterpone

Non si possono consultare testi, appunti o calcolatrici a parte i formulari distribuiti dal docente. Risolvere gli esercizi negli spazi riservati. Fogli aggiuntivi sono permessi solo quando strettamente necessari. Riportare i passaggi principali.  
Durata della prova: 100 minuti.

1. Si specifichi che cosa si intende per Process Control Block e per Context Switching.  
Si rappresenti e si descriva il diagramma degli stati di un processo. Si indichi inoltre che cosa si intende per "processo orfano" e per "processo zombie".  
Si riporti infine un grafo di precedenza realizzabile con le sole system call fork e wait e uno irrealizzabile.

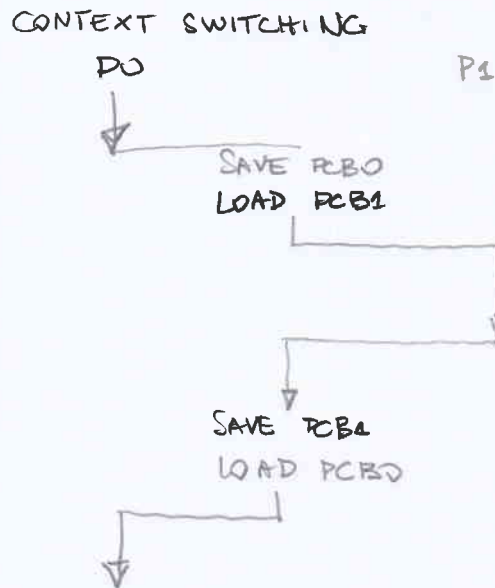
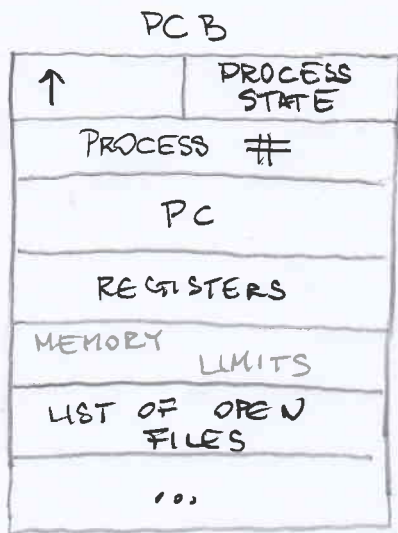
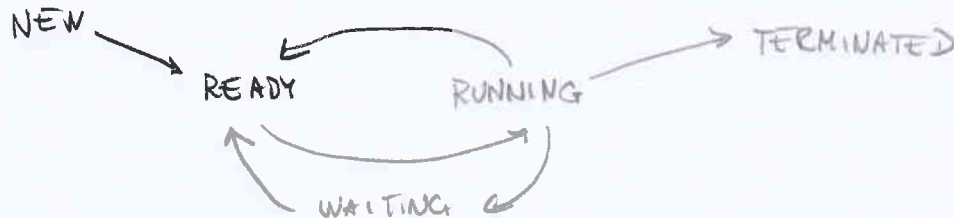
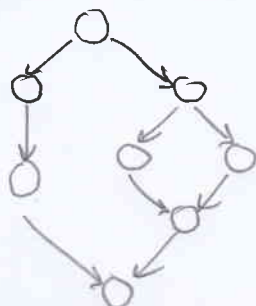


DIAGRAMMA A STATI

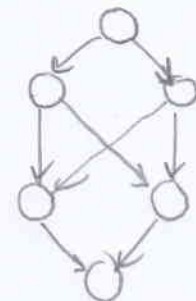


ORFANO: genitore muore; viene ereditato da init  
ZOMBIE: P muore; genitore non fa la wait

GRAFO REALIZZABILE



GRAFO NON REALIZZABILE



2. Si supponga di eseguire il programma successivo

```

#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <pthread.h>

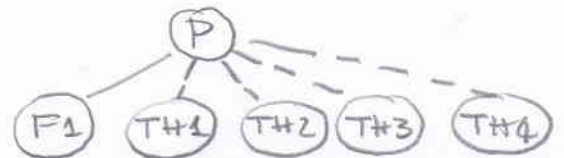
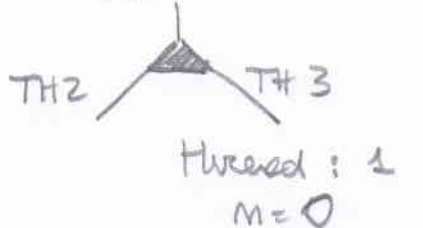
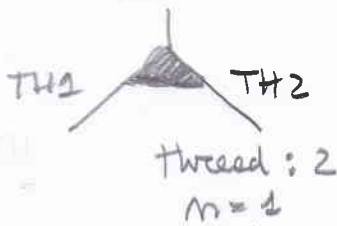
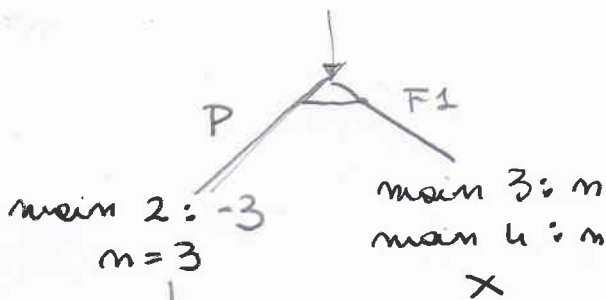
void *t1 (void *p){
    pthread_t thread;
    int *pn = (int *) p;
    int n = *pn;
    if (n>0) {
        printf ("thread: %d\n", n--);
        pthread_create (&thread, NULL, t1, &n);
    }
    pthread_join (thread, NULL);
    pthread_exit (NULL);
}

int main (int argc, char *argv[]) {
    pthread_t thread;
    int n = atoi (argv[1]);
    setbuf (stdout, 0);
    printf ("main 1: %d\n", n);
    if (fork() {
        printf ("main 2: %d\n", -n);
        pthread_create (&thread, NULL, t1, &n);
        pthread_join (thread, NULL);
    } else {
        system ("echo main 3: n\n");
        execlp ("echo", "bash", "main 4:", "n", NULL);
    }
    return 1;
}

```

con un unico parametro intero di valore 3.

Si riporti il grafo di controllo del flusso e l'albero di generazione dei processi a seguito della sua esecuzione. Si indichi inoltre che cosa esso produce su video e per quale motivo.



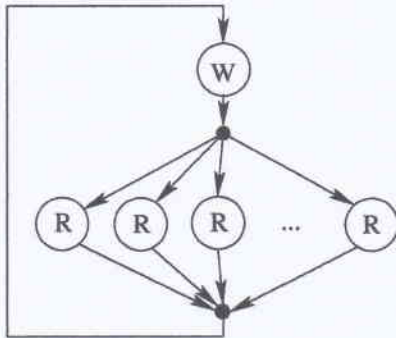
OUTPUT (possible)

main 1: 3  
main 2: -3  
main 3: n  
main 4: n  
Thread : 3  
Thread : 2  
Thread : 1



3. Si illustri il problema dei *Readers e Writers*. Se ne riporti la soluzione mediante primitive semaforiche nel caso di precedenza ai Readers illustrando il significato di ciascun semaforo. Che cosa si intende per "precedenza ai Readers"?

Partendo dal problema precedente, si realizzi lo schema di sincronizzazione rappresentato dal seguente grafo di precedenza.



Il numero di Reader è ignoto

Ciclicamente, l'esecuzione di un unico Writer viene seguita dall'esecuzione di un numero indefinito di Reader. All'inizio occorre eseguire il Writer. Al termine del Writer, occorre eseguire uno o più Reader. Però, quando l'ultimo Reader esce dalla regione critica, prima che vi entri un ulteriore Reader, è necessario che un nuovo Writer venga eseguito.

1W → mR → 1W → mR ...

(R)

wait (meR)

mR++

signal (meR)

~

wait (meR)

mR--

if (mR == 0) signal (meW)

else signal (meR)

(W)

wait (meW)

N

signal (meR)

mR = 0  
init (meR, 0)  
init (meW, 1)

OR

(R)

WFSO (meR, ∞)

mR++

if (mR == 1) WFSO (Rom, ∞)

RS (meR, 1, NULL)

~

WFSO (meR, ∞)

mR--

if (mR == 0) RS (Wom, 1, NULL)

RS (meR, 1, NULL)

(W)

WFSO (Wom, ∞)

~

RS (Rom, 1, NULL)

NO NO NO

mR = mW = 0  
init (meR, 0)  
init (meW, 1)  
init (w, 1)

NO NO NO

mW → mR → mW → ...

wait (meR)

mR++

signal (meR)

~

wait (meR)

mR--

if (mR == 0) signal (meW)

else signal (meR)

wait (meW)

mW++

signal (meW)

wait (w)

~

signal (w)

wait (meW)

mW--

if (mW == 0) signal (meR)

else signal (meW)

4. Un file di testo, di nome `virus.dat`, memorizza un elenco di PID su righe successive.

Si scriva uno script BASH in grado di verificare quali processi elencati nel file `virus.dat` sono in esecuzione nel sistema. Per ciascuno di tali processi in esecuzione, lo script visualizzi il nominativo del proprietario e l'elenco dei PID di tutti i suoi processi figlio.

Si ricorda che il comando `ps -ef` fornisce un output simile al seguente:

```
UID      PID  PPID  C  STIME TTY      TIME CMD
root      1     0   0  giu14 ?        00:00:08 /sbin/init splash
syslog    630     1   0  giu14 ?        00:00:00 /usr/sbin/rsyslogd -n
avahi     665    643   0  giu14 ?        00:00:00 avahi-daemon: chroot helper
quer      938     1   0  giu14 ?        00:00:01 /lib/systemd/systemd --user
quer      946    938   0  giu14 ?        00:00:00 (sd-pam)
...
```

```
#!/bin/bash
```

```
# Check arguments
```

```
if [ $# -ne 1 ]; then  
    echo "Usage: es4.sh <filename>"  
    exit 1  
fi
```

```
# Read input file  
while read pid; do
```

```
    # Check if process is running
```

```
    res=$(ps -ef | tr -s " " | cut -d " " -f 1,2 | grep -e " $pid$")  
    if [ $? -eq 0 ]; then
```

```
        # Get process name
```

```
        name=$(echo $res | cut -d " " -f 1)
```

```
        # Find PIDs of children
```

```
        children=$(ps -ef | tr -s " " | cut -d " " -f 2,3 | grep -e " $pid$" | cut -d "  
-f 1 | tr '\n' ' ')
```

```
        # Print output
```

```
        echo "$pid [$name]: $children"
```

```
    fi
```

```
done < $1
```

**5. Per i candidati iscritti al corso nell'anno accademico 2018–2019.**

Si scriva un programma multi-thread in grado di leggere e scrivere una matrice di interi come segue.

La matrice, staticamente definita di  $R$  righe e  $C$  colonne, deve essere prima letta da standard input e poi scritta su standard output. Entrambe le operazioni devono essere effettuate procedendo in ordine, dalla riga 0 alla riga  $R-1$  e, per ciascuna riga, dalla colonna 0 alla colonna  $C-1$ .

Le operazioni di lettura e scrittura devono essere effettuate dal programma utilizzando un'unica funzione thread di lettura e da un'unica funzione thread di scrittura, entrambe eseguite  $R$  volte. All'inizio il programma esegue gli  $R$  thread di lettura, i quali sincronizzandosi tra di loro leggono la matrice nell'ordine indicato (il primo thread legge la prima riga mentre gli altri aspettano, quindi il secondo thread legge la seconda riga mentre gli altri aspettano, etc.). Ogni thread effettua la lettura di un'intera riga. Terminata la lettura, il programma esegue gli  $R$  thread di scrittura, i quali sincronizzandosi tra di loro scrivono la matrice nell'ordine indicato. Ogni thread effettua la scrittura di un'intera riga. Il programma quindi termina.

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
```

```
#define R 4
#define C 4
```

```
/*
 * SOLUTION A: separate semaphores.
 */
```

```
// Global variables
int mat[R][C];
pthread_t tids[R];
sem_t semaphores[R-1];
```

```
// Function to read a single row of the matrix from stdin
void* read_row(void *arg) {
```

```
    // Get row index
    int i = (intptr_t) arg;
```

```
    // Wait for the threads reading preceeding rows
    if(i > 0) {
        sem_wait(&(semaphores[i-1]));
    }
```

```
    // Print prompt message
    fprintf(stdout, "Inserting values for row %d\n", i);
```

```
    // Read row from stdin
    for(int j=0; j<C; ++j) {
        fscanf(stdin, "%d", &(mat[i][j]));
    }
```

```
    // Signal reading of the current row completed to the next thread
    if(i<R-1) {
        sem_post(&(semaphores[i]));
    }
```

```
    return NULL;
```

```
}
```

```
// Function to write a single row of the matrix to stdout
void* write_row(void *arg) {
```

```
    // Get row index
    int i = (intptr_t) arg;
```

```
    // Wait for the threads writing preceeding rows
    if(i > 0) {
        sem_wait(&(semaphores[i-1]));
    }
```

```
    // Write row to stdout
    for(int j=0; j<C; ++j) {
        fprintf(stdout, "%d ", mat[i][j]);
    }
```

```
    // Print new line
    fprintf(stdout, "\n");
```

```
    // Signal writing of the current row completed to the next thread
```



```
if(i<R-1) {
    sem_post(&(semaphores[i]));
}

return NULL;
}

int main(int argc, char **argv) {

// Prepare semaphores
for(int i=0; i<R-1; ++i) {
    sem_init(&(semaphores[i]), 0, 0);
}

// Launch reading threads
for(int i=0; i<R; ++i) {
    pthread_create(&(tids[i]), NULL, read_row, (void *) (intptr_t) i);
}

// Wait termination of reading threads
for(int i=0; i<R; ++i) {
    pthread_join(tids[i], NULL);
}

fprintf(stderr, "\n");

// Launch writing threads
for(int i=0; i<R; ++i) {
    pthread_create(&(tids[i]), NULL, write_row, (void *) (intptr_t) i);
}

// Wait termination of writing threads
for(int i=0; i<R; ++i) {
    pthread_join(tids[i], NULL);
}
return 0;
}
```

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
```

```
#define R 4
#define C 4
```

```
/*
 * SOLUTION B: turn variable, turn-specific threads.
 */
```

```
// Global variables
int mat[R][C];
pthread_t tids[R];
sem_t mutex;
int turn = 0;
```

```
// Function to read a single row of the matrix from stdin
void* read_row(void *arg) {
```

```
    // Get row index
    int i = (intptr_t) arg;
```

```
    // Wait until thread turn
    while(1) {
        sem_wait(&mutex);
        if(turn == i) {
            break;
        }
        sem_post(&mutex);
    }
```

```
    // Print prompt message
    fprintf(stdout, "Inserting values for row %d\n", i);
```

```
    // Read row from stdin
    for(int j=0; j<C; ++j) {
        fscanf(stdin, "%d", &(mat[i][j]));
    }
```

```
    // Pass the turn
    turn = (turn + 1) % R;
    sem_post(&mutex);
```

```
    return NULL;
```

```
// Function to write a single row of the matrix to stdout
void* write_row(void *arg) {
```

```
    // Get row index
    int i = (intptr_t) arg;
```

```
    // Wait until thread turn
    while(1) {
        sem_wait(&mutex);
        if(turn == i) {
            break;
        }
        sem_post(&mutex);
    }
```

```
    // Write row to stdout
```

```
for(int j=0; j<C; ++j) {  
    fprintf(stdout, "%d ", mat[i][j]);  
}
```

```
// Print new line  
fprintf(stdout, "\n");
```

```
// Pass the turn  
turn = (turn + 1) % R;  
sem_post(&mutex);
```

```
return NULL;
```

```
}  
  
int main(int argc, char **argv) {
```

```
    // Prepare mutex  
    sem_init(&mutex, 0, 1);
```

```
    // Launch reading threads  
    for(int i=0; i<R; ++i) {  
        pthread_create(&(tids[i]), NULL, read_row, (void *) (intptr_t) i);  
    }
```

```
    // Wait termination of reading threads  
    for(int i=0; i<R; ++i) {  
        pthread_join(tids[i], NULL);  
    }
```

```
    fprintf(stderr, "\n");
```

```
    // Launch writing threads  
    for(int i=0; i<R; ++i) {  
        pthread_create(&(tids[i]), NULL, write_row, (void *) (intptr_t) i);  
    }
```

```
    // Wait termination of writing threads  
    for(int i=0; i<R; ++i) {  
        pthread_join(tids[i], NULL);  
    }
```

```
    return 0;
```

```
}
```

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>
#include <semaphore.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
```

```
#define R 4
#define C 4
```

```
/*
 * SOLUTION C: turn variable, turn agnostic threads.
 */
```

```
// Global variables
int mat[R][C];
pthread_t tids[R];
sem_t mutex;
int turn = 0;
```

```
// Function to read a single row of the matrix from stdin
void* read_row(void *arg) {
```

```
    // Wait for the turn to be free
    sem_wait(&mutex);
```

```
    // Print prompt message
    fprintf(stdout, "Inserting values for row %d\n", turn);
```

```
    // Read row from stdin
    for(int j=0; j<C; ++j) {
        fscanf(stdin, "%d", &(mat[turn][j]));
    }
```

```
    // Pass the turn
    turn = (turn + 1) % R;
    sem_post(&mutex);
```

```
    return NULL;
```

```
}
```

```
// Function to write a single row of the matrix to stdout
void* write_row(void *arg) {
```

```
    // Wait for the turn to be free
    sem_wait(&mutex);
```

```
    // Write row to stdout
    for(int j=0; j<C; ++j) {
        fprintf(stdout, "%d ", mat[turn][j]);
    }
```

```
    // Print new line
    fprintf(stdout, "\n");
```

```
    // Pass the turn
    turn = (turn + 1) % R;
    sem_post(&mutex);
```

```
    return NULL;
```

```
}
```

```
int main(int argc, char **argv) {
```

```
    // Prepare mutex
```

```
sem_init(&mutex, 0, 1);

// Launch reading threads
for(int i=0; i<R; ++i) {
    pthread_create(&(tids[i]), NULL, read_row, NULL);
}

// Wait termination of reading threads
for(int i=0; i<R; ++i) {
    pthread_join(tids[i], NULL);
}

fprintf(stderr, "\n");

// Launch writing threads
for(int i=0; i<R; ++i) {
    pthread_create(&(tids[i]), NULL, write_row, NULL);
}

// Wait termination of writing threads
for(int i=0; i<R; ++i) {
    pthread_join(tids[i], NULL);
}
return 0;
}
```

**Per i candidati iscritti al corso prima dell'anno accademico 2018–2019.**

Un file di testo riporta i risultati di tutti gli studenti di un certo corso di laurea in tutti gli appelli della sessione. Il file riporta su ciascuna riga il risultato di uno studente a un singolo appello, con formato:

matricola cognome nome esame voto

Si osservi che tutti i voti sono indicati con valori interi di valore massimo 30 e un esame si considera superato con una votazione superiore o uguale a 18.

Si scriva uno script AWK in grado di:

- Ricevere, sulla riga di comando, il nome di un file avente il formato precedentemente descritto.
- Valutare, per ciascuno studente, la media di tutti gli esami superati (ovvero sufficienti).
- Valutare, per ciascun esame, la media dei voti di tutti gli studenti che lo hanno sostenuto (sufficienti o meno).

Per esempio, se il file di ingresso è il seguente:

```
123 c1 n1 OperatingSystem 14
123 c1 n1 Mathematics 20
234 c2 n2 Mathematics 20
345 c3 n3 Mathematics 25
123 c1 n1 English 18
234 c2 n2 English 12
345 c3 n3 English 30
123 c1 n1 CProgramming 30
234 c2 n2 CProgramming 28
345 c3 n3 CProgramming 10
```

Lo script deve visualizzare quanto segue:

Media studenti:

```
123 c1 n1 22.7
234 c2 n2 24.0
345 c3 n3 27.5
```

Media esami:

```
Mathematics 21.6
CProgramming 22.6
OperatingSystem 14.0
English 20.0
```

```
{
studenti[$1]=$2" "$3
if($5 >= 18) {
    voti_studenti_tot[$1] += $5
    voti_studenti_num[$1] += 1
}
voti_esami_tot[$4] += $5
voti_esami_num[$4] += 1
}

END {
printf("Media studenti:\n")
for(studente in voti_studenti_tot) {
    if(voti_studenti_num[studente] > 0) {
        media = voti_studenti_tot[studente]/voti_studenti_num[studente]
    } else {
        media = 0
    }
    printf("\t%s %s %.1f\n", studente, studenti[studente], media)
}
printf("Media esami:\n")
for(esame in voti_esami_tot) {
    media = voti_esami_tot[esame]/voti_esami_num[esame]
    printf("\t%s %.1f\n", esame, media)
}
}
```

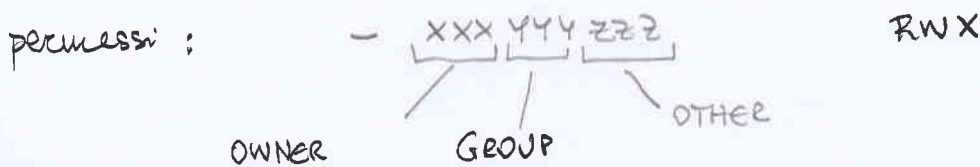
6. Nell'allocazione indicizzata in ambiente UNIX/LINUX si indichi che cosa si intende con i seguenti termini (possibilmente utilizzando ausili grafici opportuni): directory block, directory entry, data block e i-node.

In un file system UNIX, specificare che cosa si intende per permessi (o diritti), "owner", "group" e "other". Come si possono modificare i permessi, l'owner e il group di un file o di un direttorio?

Si chiarisca il significato di soft-link e hard-link, riportando i comandi per crearli. Sia s1 un soft-link al file s, h1 un hard-link al file h. In tale circostanza di indichi che cosa succede agli oggetti e ai relativi link a seguito delle 4 operazioni successive (non eseguite in sequenza, ma eseguite tutte a partire dalla situazione iniziale indicata): cp s1 s2, cp h1 h2, rm s, rm h.

directory block: blocco per directory entry  
 directory entry: filename + # i-node ( $\equiv$  hard-link)  
 data block : blocco per dati file  
 i-node : 1  $\forall$  file; include  $\uparrow$  blocchi dati e altre informazioni

NONONO



chmod xxx file  
 chmod u±w file  
 chown nome file  
 chgrp nome file  
 NONONO

soft link: file che contiene puntatore a file originario  
 hard link: puntatore dalla directory entry all' i-node

ln [-s] file [link]  
 ↳ soft-link

NONONO

cp s1 s2      copia il file s in s2  
 cp h1 h2      copia il file h1  $\equiv$  h in h2  
 rm s          s1 rimane come link pendente del file h  
 rm h          h1 rimane come copia del file h